

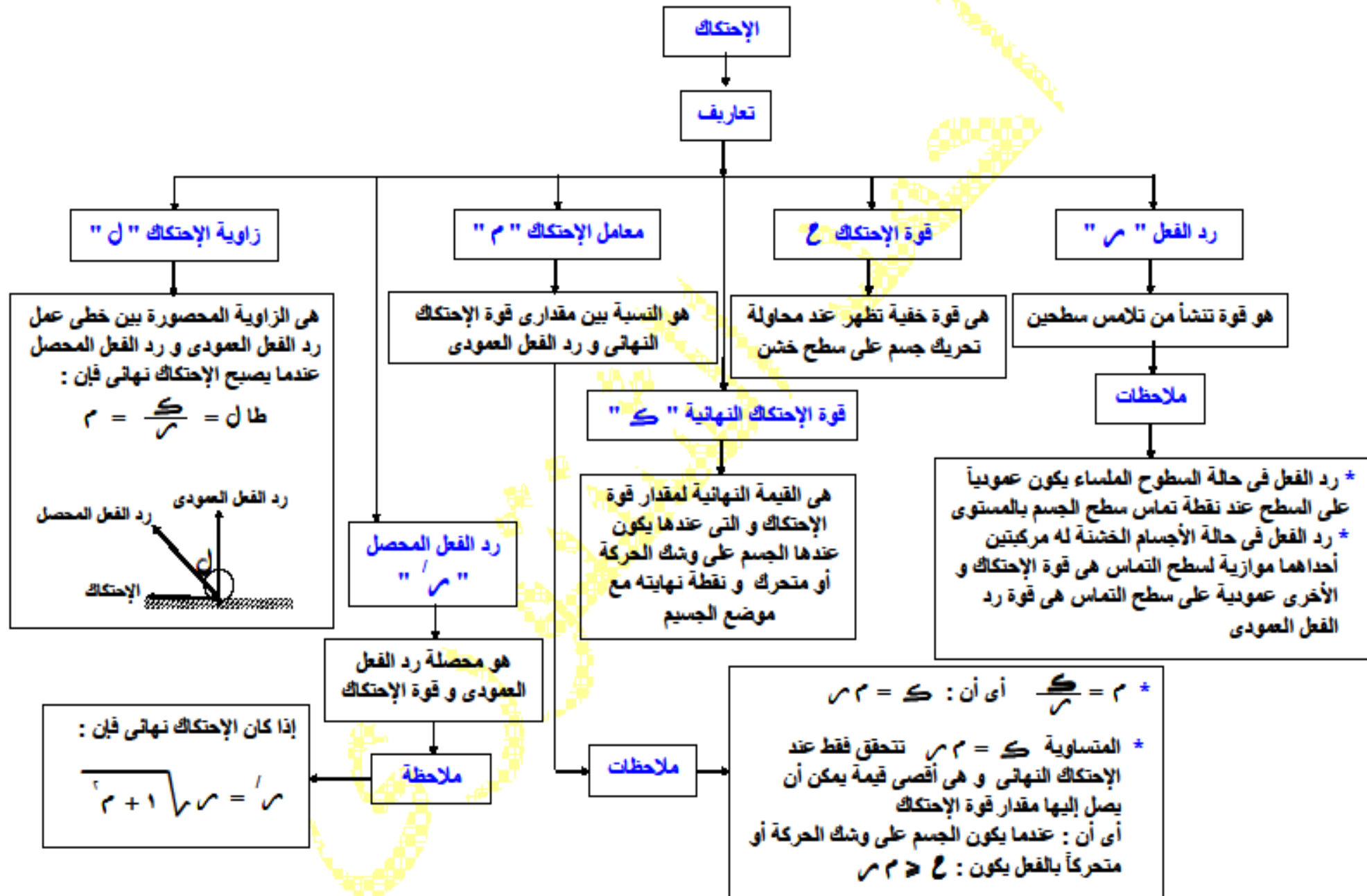
ملخص منهج

الاستاتيكا

الصف الثالث الثانوي

منتري توجيه الرياضيات

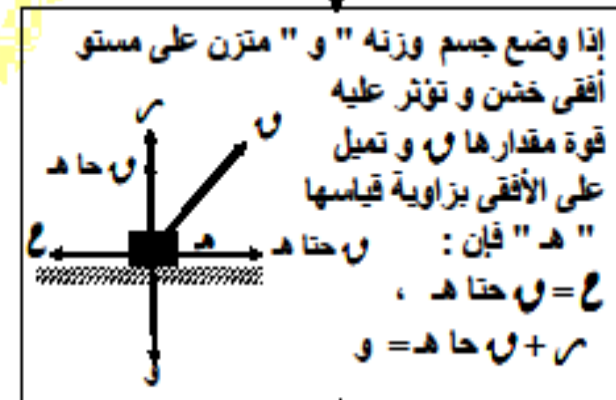
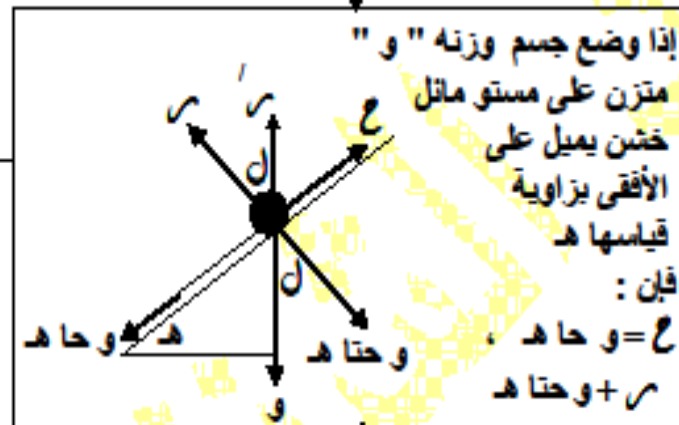
د. عادل جودر



تابع : الإحتكاك

إتزان جسم على مستو مائل خشن

إتزان جسم على مستو أفقى خشن



قاعدة

إذا وضع جسم على مستو مائل خشن و كان على وشك الإنزلاق فإن : قياس زاوية الإحتكاك = قياس زاوية ميل المستوى على الأفقى  
أى إذا كان :  $\mathcal{L} = \theta$  يكون الجسم على وشك الإنزلاق تحت تأثير وزنه فقط

ملاحظات

\* إذا كان :  $\mathcal{L} > \theta$  يكون الجسم ساكناً  
\* إذا كان :  $\mathcal{L} < \theta$  يكون الجسم متحركاً بعجلة لأسفل

ملاحظات

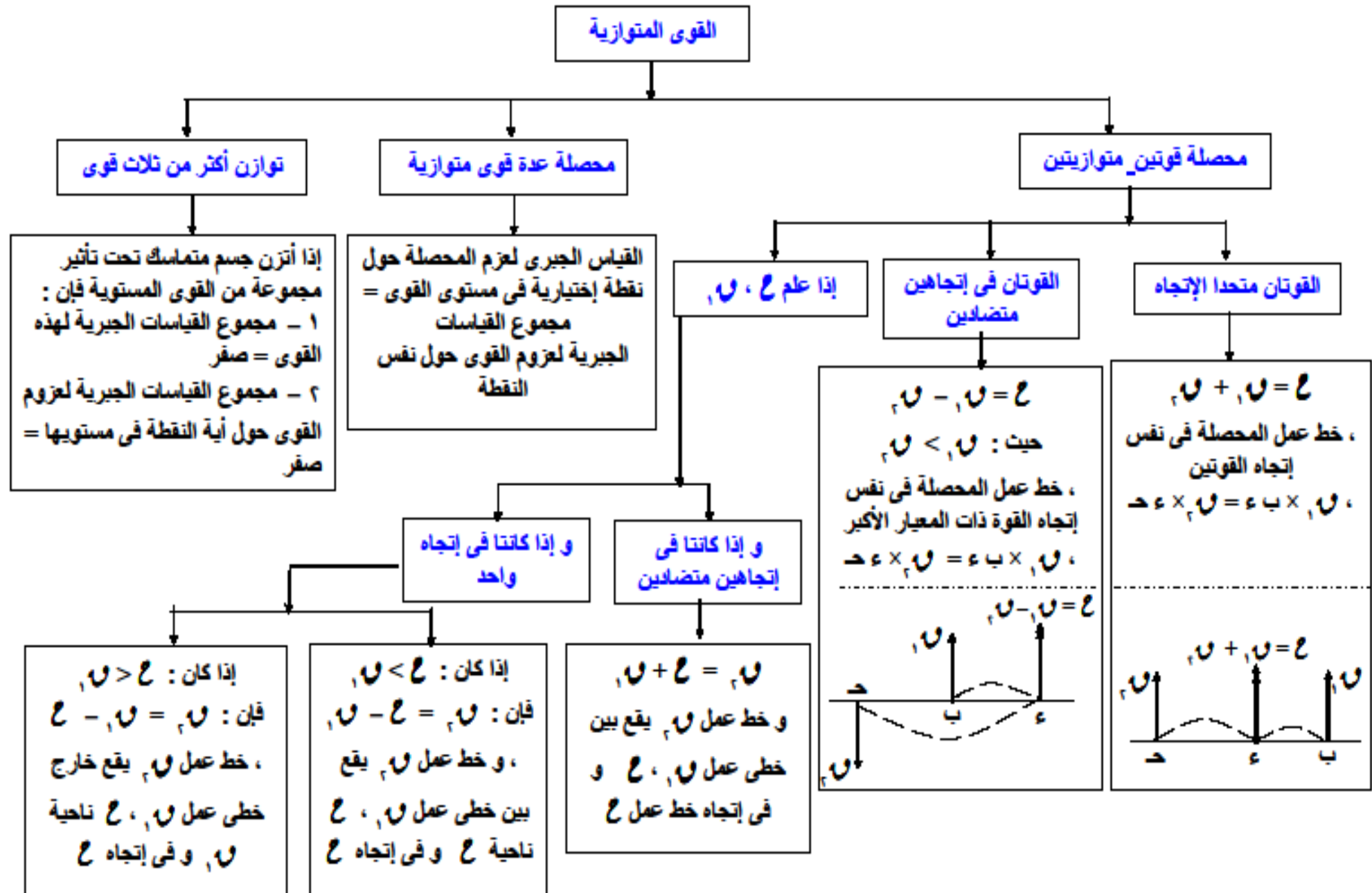
\* عندما يكون الجسم ملاصقاً للمستوى فإن :  
 $\mathcal{R} < \mathcal{F}$  ،  $\mathcal{W} < \mathcal{G}$   
\* عندما يكون الجسم على وشك الحركة تحت تأثير القوة فإن :  $\mathcal{L} = \theta$  ،  $\mathcal{R} = \mathcal{F}$  و بالتالى يكون :  
 $\mathcal{R} = \mathcal{F} \sin \theta$  ،  $\mathcal{F} = \mathcal{F} \cos \theta$  ،  $\mathcal{R} = \mathcal{F} \sin \theta$  و  
\* إذا كانت  $\mathcal{F}$  أفقية نضع  $\theta = 0$  فى العلاقات السابقة

الضرب القياسى لمتجهين	الضرب الإتجاهى لمتجهين
$\vec{p} \odot \vec{b} = \vec{b} \odot \vec{p}$ حيث : $0 \leq \theta \leq 180^\circ$	$\vec{p} \times \vec{b} = -(\vec{b} \times \vec{p})$ حيث : $\vec{c}$ متجه وحدة $\perp$ مستوى $\vec{p}, \vec{b}$ ، $\vec{c}$
$\vec{p} \odot \vec{b} + \vec{p} \odot \vec{c} = \vec{p} \odot (\vec{b} + \vec{c})$	$\vec{p} \times \vec{b} - \vec{p} \times \vec{c} = \vec{p} \times (\vec{b} - \vec{c})$
$\vec{p} \odot \vec{b} = 0 \Leftrightarrow \vec{p} \perp \vec{b}$ أو $\vec{p} = \vec{b}$ أو $\vec{p} = \vec{0}$	$\vec{p} \times \vec{b} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{p} \parallel \vec{b}$ أو $\vec{p} = \vec{0}$ أو $\vec{b} = \vec{0}$
$\vec{p} \odot \vec{b} = \vec{b} \odot \vec{p}$	$\vec{p} \times \vec{b} = -(\vec{b} \times \vec{p})$
$\vec{p} = \vec{p} \odot \vec{p}$	$\vec{0} = \vec{p} \times \vec{p}$
$\vec{e} \odot \vec{e} = \vec{e} \odot \vec{e} = \vec{e} \odot \vec{e} = 1$	$\vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{0}$
$\vec{e} \odot \vec{e} = \vec{e} \odot \vec{e} = \vec{e} \odot \vec{e} = 0$	$\vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{0}$ $\vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{0}$ $\vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{e} \times \vec{e} = \vec{0}$
المسقط الجبرى لـ $\vec{p}$ فى إتجاه $\vec{q}$ = $\vec{p} \odot \vec{q} / \ \vec{q}\ $	متجه الوحدة فى إتجاه $\vec{p} \times \vec{b}$ هو المتجه $\vec{c} = \frac{\vec{p} \times \vec{b}}{\ \vec{p} \times \vec{b}\ }$
المركبة الجبرية لـ $\vec{p}$ فى إتجاه $\vec{q}$ = $\vec{p} \odot \vec{q}$	المعنى الهندسى لمعيار حاصل الضرب الإتجاهى لمتجهين $\vec{p}, \vec{b}$ حاد = مساحة متوازي الأضلاع = ضعف مساحة المثلث الذى فيه $\vec{p}$ ، $\vec{b}$ ضلعين متجاورين

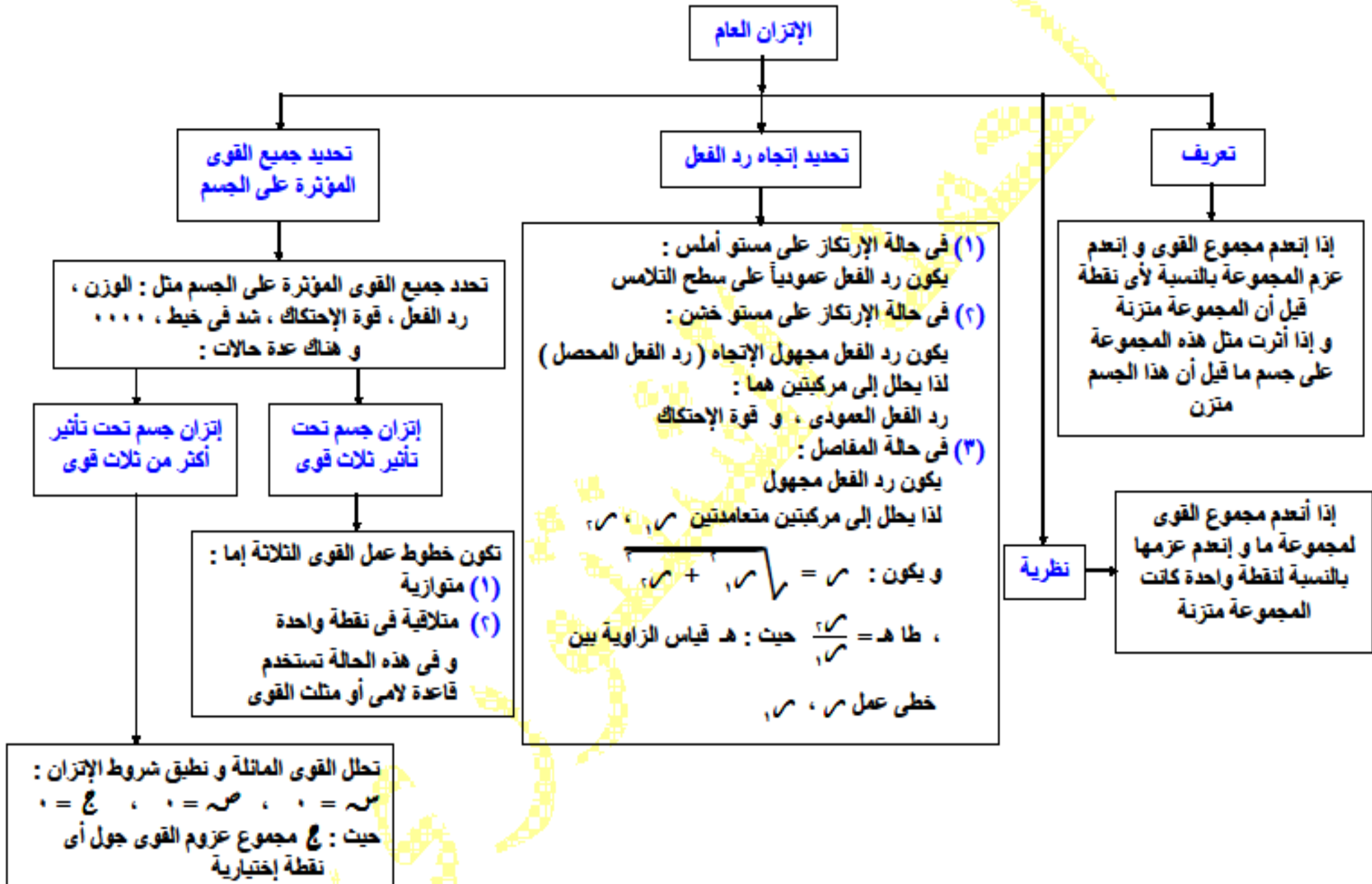
## عزم قوة بالنسبة لنقطة



## القوى المتوازية



## الإتزان العام



## إختزال مجموعات القوى

## الخطوات

(١) توجد محصلة هذه القوى أى :

$$\vec{C} = \vec{C}_1 + \vec{C}_2 + \vec{C}_3 + \dots + \vec{C}_n$$

(٢) توجد مجموع عزوم القوى بالنسبة لأي نقطة  $\vec{C}$ إذا كان :  $\vec{C} = \vec{C}_1$ ،  $\vec{C} = \vec{C}_1$  فإن :

المجموعة تكون متوازنة

إذا كان :  $\vec{C} = \vec{C}_1$ ،  $\vec{C} \neq \vec{C}_1$  فإن :

المجموعة تؤول إلى إزدواج

عزمه المحصل  $\vec{C}$ إذا كان :  $\vec{C} = \vec{C}_1$  فإن :المجموعة تؤول إلى قوة  $\vec{C}$ عزمها حول نفس النقطة  $\vec{C}$ 

## ملاحظات

(١) إذا أتر إزدواج مع مجموعة من القوى فإن هذا الإزدواج

يستخدم فقط عند اخذ العزوم حول أى نقطة فيكون :

مجموع العزوم حول أى نقطة = مجموع عزوم القوى

حول هذه النقطة + عزم الإزدواج بإشارته

(٢) لإختزال مجموعة من القوى إلى قوة تؤثر عند نقطة

معينة و إزدواج توجد محصلة هذه القوى مقداراً و إتجاهاً

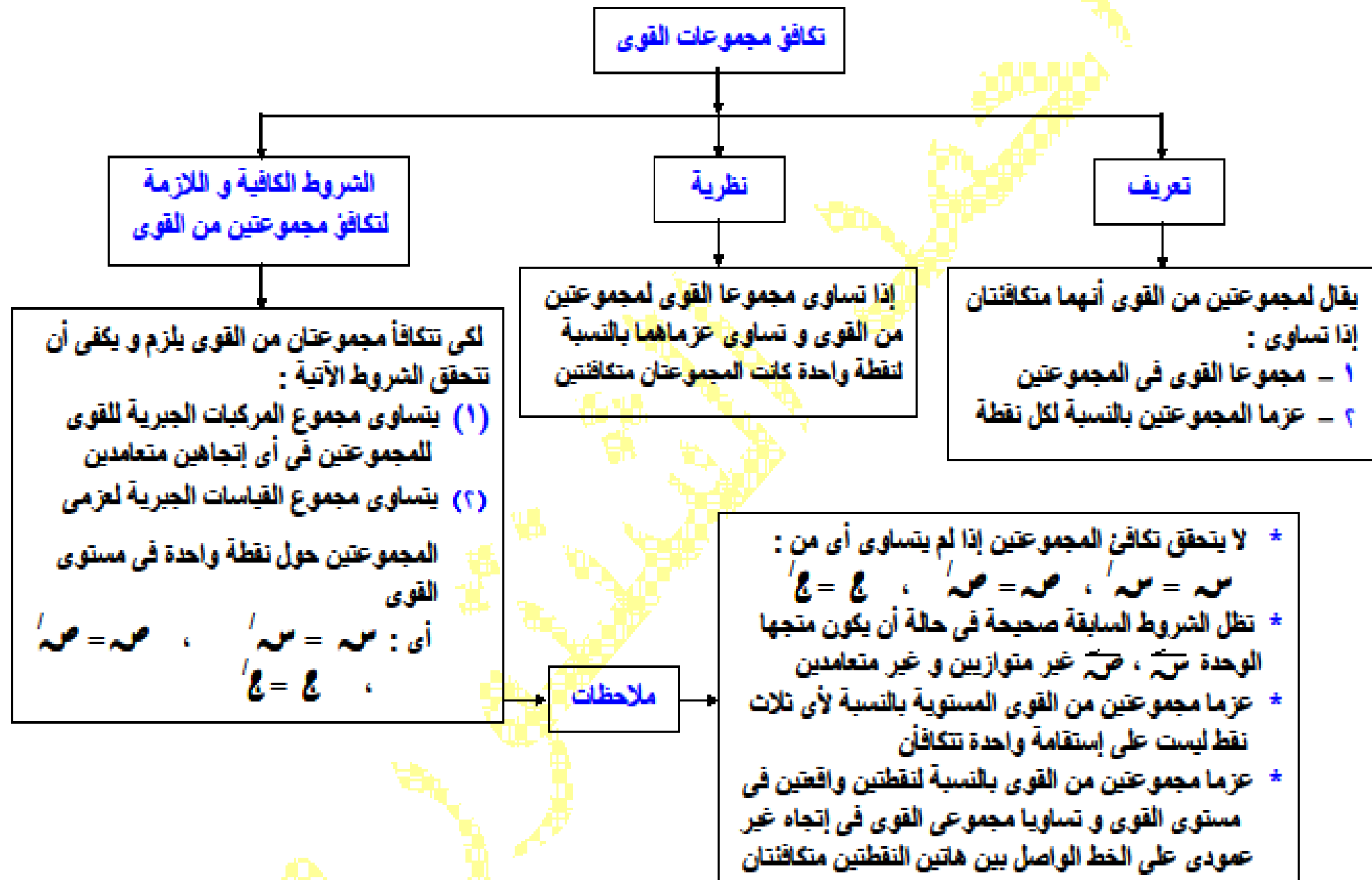
و يكون :

(أ) القوة المطلوبة = المحصلة و توازيها في نفس الإتجاه

(ب) الإزدواج المطلوب = مجموع عزوم القوى حول نقطة

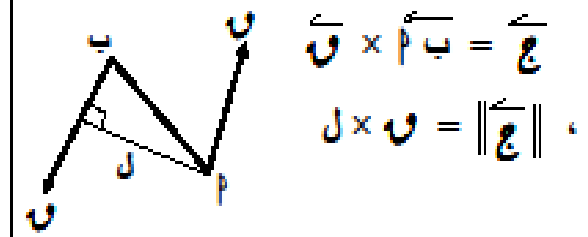
تأثير القوة

## تكافؤ مجموعات القوى



## الإزدواج

عزم الإزدواج هو متجه ثابت ، لا يعتمد على النقطة التي ينسب إليها عزمى قوته ، و يساوى عزم إحدى قوته بالنسبة لأى نقطة على خط عمل القوة الأخرى



**قاعدة الإشارات**  
يكون القياس الجبرى لعزم الإزدواج موجياً إذا كانت قوته تعملان فى عكس إتجاه دوران عقارب الساعة ، و يكون سالباً إذا كانت قوته تعملان فى نفس إتجاه دوران عقارب الساعة

**توازن إزدواجين**  
يتوازن إزدواجان مستويان معاً إذا كان :  $\vec{L}_1 + \vec{L}_2 = \text{صفر}$   
أو  $\vec{L}_1 = - \vec{L}_2$   
\* الإزدواج لا يتزن إلا مع إزدواج

**تكافؤ إزدواجين**  
يتكافؤ إزدواجان مستويان معاً إذا كان :  
 $\vec{L}_1 = \vec{L}_2$   
\* الإزدواج لا يكافئ إلا إزدواج

## الإزدواج المحصل

$$\vec{L} = \vec{L}_1 + \vec{L}_2 + \dots + \vec{L}_n$$

## قاعدة هامة

إذا أثرت ثلاث قوى مستوية فى جسم متماسك و مثلها تمثيلاً تاماً أضلاع مثلث ( مضلع مقل ) مأخوذة فى ترتيب دورى واحد كانت هذه المجموعة تكافئ إزدواجاً معيار عزمه يساوى ضعف مساحة سطح المثلث ( المضلع )  $\times M$   
حيث :  $M = \text{مقدار القوة} \div \text{طول المضلع الممثل لها}$

## حاصل الضرب القياسي والاتجاهي لمتجهين

قيما يلي نعتبر :  $\vec{p}$  ،  $\vec{b}$  متجهان غير صفريان ،  $\|\vec{p}\| = p$  ،  $\|\vec{b}\| = b$  ،

$\theta$  = قياس الزاوية الصغرى بين  $\vec{p}$  ،  $\vec{b}$

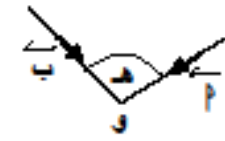
$$\vec{p} \cdot \vec{p} = p^2 \quad \vec{b} \cdot \vec{b} = b^2 \quad \vec{p} \cdot \vec{b} = pb \cos \theta$$

$$\|\vec{p} + \vec{b}\|^2 = \vec{p} \cdot \vec{p} + \vec{b} \cdot \vec{b} + 2\vec{p} \cdot \vec{b}$$

الاشكال المختلفة للزاوية الصغرى بين متجهين :



نقطة بداية أحد المتجهين  
هي نقطة نهاية الآخر



المتجهان لهما نفس  
نقطة النهاية

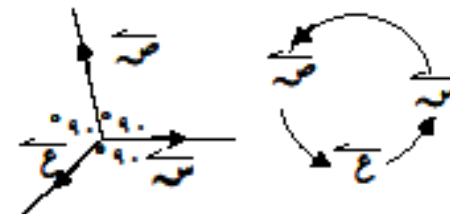


المتجهان لهما نفس  
نقطة البداية

حيث :  $0 \leq \theta \leq 180^\circ$  ، قياس الزاوية الكبرى بين متجهين  $360^\circ - \theta$

\* المجموعة اليمينية المتعامدة :

هي ثلاث متجهات  $\vec{e}_1$  ،  $\vec{e}_2$  ،  $\vec{e}_3$  :  
وحدة متعامدة متنى متنى



## حاصل الضرب القياسي لمتجهين

$$\vec{p} \cdot \vec{b} = pb \cos \theta$$

$$(1) \quad \vec{p} \cdot \vec{b} = pb \cos \theta$$

$$(2) \quad \vec{p} \cdot \vec{b} = pb \cos \theta$$

\* القيم المختلفة لحاصل الضرب القياسي لمتجهين :

\* موجب إذا كانت (  $\theta$  ) حادة

\* يساوي صفر إذا كانت (  $\theta$  ) قائمة

\* في هذه الحالة : إما أحد المتجهين أو كلاهما متجه صفري ، وإما أنهما متعامدان

\* أما إذا كان  $\theta = 180^\circ$  فبهما يكونان متوازيان ولهما نفس الاتجاه

و إذا كان  $\theta = 0^\circ$  فبهما يكونان متوازيان ومتضادتان في الاتجاه

$$\text{و يكون : } \frac{\vec{p} \cdot \vec{b}}{pb} = \cos \theta$$

$$\vec{p} \cdot \vec{p} = p^2 \quad \vec{b} \cdot \vec{b} = b^2 \quad \vec{p} \cdot \vec{b} = pb \cos \theta$$

$$\vec{p} \cdot \vec{b} = pb \cos \theta$$

$$\vec{p} \cdot \vec{p} = p^2$$

$$1 = \vec{e}_1 \cdot \vec{e}_1 = \vec{e}_2 \cdot \vec{e}_2 = \vec{e}_3 \cdot \vec{e}_3$$

$$\vec{e}_1 \cdot \vec{e}_2 = \vec{e}_1 \cdot \vec{e}_3 = \vec{e}_2 \cdot \vec{e}_3 = 0$$

\* المسقط الجبري ( المركبة الجبرية ) :

$$\text{مسقط } \vec{p} \text{ في اتجاه } \vec{b} = p \cos \theta$$

$$\text{مسقط } \vec{p} \text{ في اتجاه عمودي على } \vec{b} = p \sin \theta$$

\* متجه الوحدة :

$$\frac{\vec{p}}{p} = \text{متجه الوحدة في اتجاه } \vec{p}$$

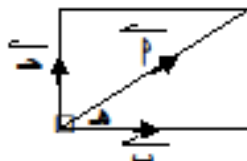
\* المركبة الاتجاهية :

المركبة الاتجاهية للمتجه  $\vec{p}$  في اتجاه  $\vec{b}$  = المسقط الجبري

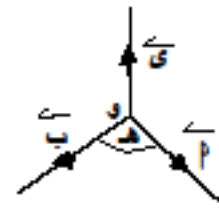
$$\vec{p} \cdot \frac{\vec{b}}{b} = p \cos \theta$$

$$\vec{p} \cdot \frac{\vec{b}}{b} = p \cos \theta$$

لأن :  $\vec{p} = p \frac{\vec{p}}{p}$  من الشكل المقابل



**حاصل الضرب الاتجاهي لمتجهين**



$$\frac{c}{y}(p \mid b, a) = \frac{c}{b} \times \frac{c}{p} \quad (1)$$

"  $\frac{\overline{b} \times \overline{p}}{\overline{b} \overline{p}} = \overline{c}$  ،  $\frac{\|\overline{b} \times \overline{p}\|}{\overline{b} \overline{p}} =$  و منه : حاد "

حيث :  $\vec{y}$  متجه وحدة عمودي على المستوى الذي يجمعهما

$$\overline{\mathcal{L}}({}_1\mathbf{u}_1\mathbf{p} - {}_1\mathbf{u}_1\mathbf{p}) = \overline{\mathbf{u}} \times \overline{\mathbf{p}} \quad (7)$$

\* القيم المختلفة لحاصل الضرب القياسي لمتجهين :

\* إذا كانت : ( هـ ) قائمة فإن :  $\overleftarrow{p} = \overleftarrow{b} \times \overleftarrow{p}$  ( ب ب )  $\overleftarrow{y}$

\* إذا كان:  $\varphi = (\Delta \rightarrow)$  أو  $\varphi = (\Delta \rightarrow)$  فإن  $\varphi \vdash \varphi$

فان:  $\vec{c} = \vec{b} \times \vec{p}$  ، و يكونان متوازيان

$$\frac{c}{c} = \frac{c}{c} \times \frac{c}{c} = \frac{c}{p} \times \frac{c}{c} = \frac{c}{c} \times \frac{c}{p} *$$

$$(\overline{p} \times \overline{b})_- = \overline{b} \times \overline{p}^* \text{ "غير ابدالي"}$$

$$\underline{c}_i = \underline{c}_i^{\text{left}} \times \underline{c}_i^{\text{right}} *$$

$$\frac{c}{c} = \frac{c}{c} \times \frac{c}{c} = \frac{c}{c} \times \frac{c}{c} = \frac{c}{c} \times \frac{c}{c} *$$

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} \quad , \quad \vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}^*$$

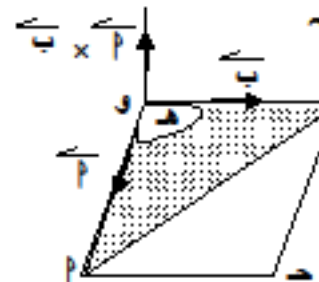
$$\frac{1}{\tilde{a}b} = \frac{1}{\tilde{a}} \times \frac{1}{b} \quad , \quad \frac{1}{\tilde{a}} = \frac{1}{a} \times \frac{1}{\tilde{b}} *$$

$$\frac{a}{b} \div \frac{c}{d} = \frac{a}{b} \times \frac{d}{c} \quad , \quad \frac{a}{b} = \frac{a}{b} \times \frac{c}{c} \quad *$$

\* المعنى الهندسى لمعيار حاصل الضرب الإتجاهى لمتجهين :  
من الشكل المقابل :

مساحة  $\square$  و  $\vec{b}$  و  $\vec{p}$  =  $\|\vec{b} \times \vec{p}\|$

$r =$  مساحة  $\Delta$  و  $p$  ب



**العزوم**

**عزوم قوة بالنسبة لنقطة " كمية متجهة تحدد مقدرة قوة على إحداث دوران "**

**تذكر:** القوة متجه لذا إذا كان:  $\vec{u} = (u, v) = u\vec{e} + v\vec{e}$

فإن : ميل خط عملها =  $\frac{f}{\sqrt{f^2 + g^2}} = \frac{f}{\| \vec{v} \|} = \cos \theta$

\* عزم قوة بالنسبة لنقطة :

إذا كانت  $\psi$  تؤثر عند  $\mu$  " لا يتوقف على موضعها "

**فإن : متجه عزمها بالنسبة لنقطة ب**

هو:  $\frac{u}{v} \times \frac{r}{s} = \frac{ur}{vs}$

حيث :  $\overline{p} = \overline{b} - \overline{p} = \overline{p} = \overline{b}$  (نقطة التأثير) - (مركز العزم)

**\* القياس الجبري لعزم قوة بالنسبة لنقطة :**

"حيث : ل = مر حاه =  $\frac{6}{9}$ "

ويسمى ل ذراع القوة ، و هو طول العمود النازل من مركز العزم على خط عمل القوة "

\* قاعدة الإشارة لعزم قوة حول نقطة :

عزم قوة حول نقطة يكون موجباً إذا كانت القوة تعمل على الدوران حول النقطة في عكس إتجاه دوران عقارب الساعة ، و يكون سالباً إذا كانت القوة تعمل على الدوران حول النقطة في نفس إتجاه دوران عقارب الساعة ، و يكون صفراً إذا كان خط عمل القوة يمر بنفس النقطة

**\* ملاحظات و نتائج :**

\* ينعدم عزم قوة بالنسبة لنقطة تقع على

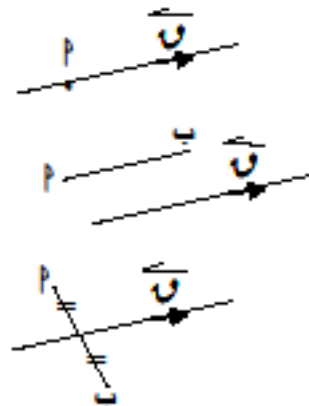
خط عملها  $\overleftarrow{c} = \overleftarrow{c}$  " صفر "

\* إذا كان:  $\overline{E}_b = \overline{E}_a$  أو  $E_b = E_a$

فَإِنْ : وَ // بِ

\* إذا كان:  $\overline{E}_p = \overline{E}_m$  أو  $E_p = E_m$

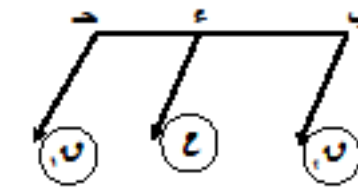
فإن :  $\overline{u}$  تتصف  $\overline{u} \in \mathcal{B}$





### القوى المتوازية

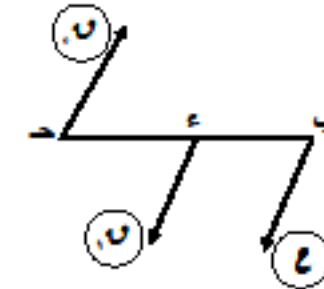
#### محصلة قوتين متوازيتين



- \* القوتان تعملان في اتجاه واحد
- \* المقدار:  $F = F_1 + F_2$
- \* الاتجاه: توازي القوتين وتعمل في اتجاههما
- \* نقطة التأثير: هي  $E \in \overline{AB}$  وأقرب إلى القوة الأكبر " بفرض أن:  $F_1 < F_2$  "

$$\text{بحيث: } F_1 \times AE = F_2 \times BE$$

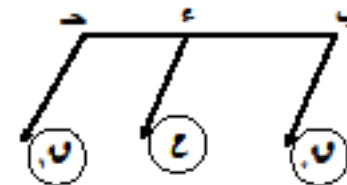
- \* القوتان تعملان في اتجاهين متضادتين



$$\text{المقدار: } F = |F_1 - F_2|$$

" القوة الكبرى - القوة الصغرى "

- \* الاتجاه: توازي القوتين وتعمل في اتجاههما
- \* نقطة التأثير: هي  $E \in \overline{AB}$  من جهة القوة الأكبر " بفرض أن:  $F_1 < F_2$  "
- \* بحيث:  $F_1 \times AE = F_2 \times BE$

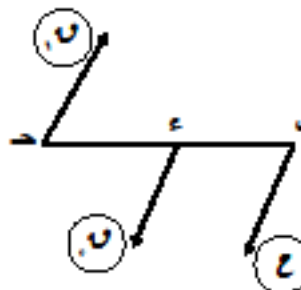


- \* الحالات المختلفة إذا علمت المحصلة وإحدى القوتين : بفرض أن المعلوم:  $F, F_1$  واتجاهها والبعد بينهما

- \* إذا كان:  $F < F_1$  وفي اتجاه واحد

فإن:  $F, F_1$  وفي اتجاه واحد

$$F = F_1 + F_2 \text{ و تكون قريبة من الكبرى}$$



- \* إذا كان:  $F < F_1$  وفي اتجاهين متضادين

فإن:  $F, F_1$  وفي اتجاهين متضادين

$$F = F_1 - F_2$$

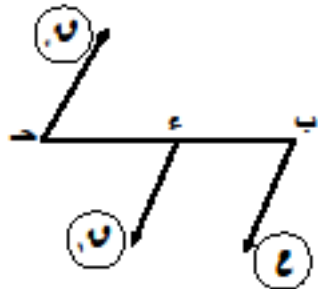
و الكبرى  $F_1$

- \* إذا كان:  $F > F_1$  وفي اتجاه واحد

فإن:  $F, F_1$  وفي اتجاهين متضادين

$$F = F_2 - F_1$$

و الكبرى  $F_2$

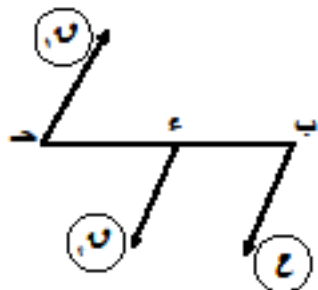


- \* إذا كان:  $F > F_1$  وفي اتجاهين متضادين

فإن:  $F, F_1$  وفي اتجاهين متضادين

$$F = F_2 - F_1$$

و الكبرى  $F_2$



#### محصلة مجموعة من القوى المتوازية تعمل في اتجاه واحد

$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_n$$

\* المقدار:

$$F = F_1 + F_2 + \dots + F_n$$

\* الاتجاه:

توازي المجموعة وتعمل في اتجاهها

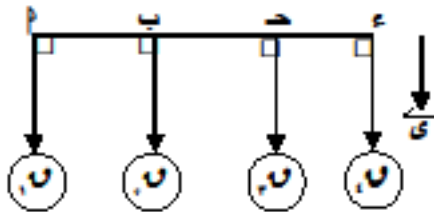
\* نقطة التأثير:

تتبع بأخذ العزوم حول أي نقطة ( يستحسن عند أحد الأطراف  $A$  أو  $B$  مثلاً )

كما يلي:

مجموع عزوم القوى حول (  $E$  مثلاً ) = عزوم المحصلة حول (  $E$  )

ومنه نوجد بعد نقطة تأثير المحصلة عن (  $E$  )



الإزدواج

\* تعريف : الإزدواج هو مجموعة مكونة من قوتين متساويتين في المقدار و متضادتين في الاتجاه و لا يجمعهما خط عمل واحد

\* نظرية : عزم الإزدواج هو متجه ثابت ، لا يعتمد على النقطة التي ينسب إليها عزمي قوتيها ، و هو يساوى عزم إحدى قوتيها بالنسبة لأي نقطة على خط عمل القوة الأخرى

\* متجه عزم الإزدواج : إذا كانت  $\vec{Q}$  تؤثر في  $P$  ،  $\vec{Q}$  تؤثر في  $B$  فإن :



$$\vec{M} = \vec{Q} \times \vec{BP} + \vec{Q} \times \vec{BQ}$$

\* محصلة قوتي الإزدواج = صفر " أى أن :  $\vec{Q} + \vec{Q} = \vec{0}$  " بينما :  $\vec{Q} = \vec{Q}$



\* معيار عزم الإزدواج = مقدار إحدى قوتيها  $\times$  البعد العمودى بينهما  $\vec{Q} \times \vec{L} = \vec{M}$

= معيار عزم إحدى قوتيها بالنسبة لنقطة تقع على خط عمل القوة الأخرى

= مجموع معيارى عزمى إحدى قوتيها بالنسبة لأي نقطة في المستوى

\* إشارة القياس الجبرى لعزم الإزدواج :

يكون القياس الجبرى لعزم الإزدواج موجباً إذا كانت قوتيها تعملان في عكس اتجاه دوران عقارب الساعة ، و يكون سالباً إذا كانت قوتيها تعملان في نفس اتجاه دوران عقارب الساعة

\* توازن إزدواجين :

مجموع عزميهما هو المتجه الصفري "  $\vec{M} + \vec{M} = \vec{0}$  "

أى : مجموع عزميهما = صفر " عزماهما متساويان في المعيار و متضادتان في الاتجاه "  $\vec{M} + \vec{M} = \vec{0}$  أو  $\vec{M} - \vec{M} = \vec{0}$  "

محصلة مجموعة من القوى المتوازية تعمل في اتجاهات متضادة

$$\vec{R} = (\vec{Q}_1 - \vec{Q}_2 + \vec{Q}_3 - \vec{Q}_4 + \dots)$$

\* المقدار :

$$R = | \vec{Q}_1 - \vec{Q}_2 + \vec{Q}_3 - \vec{Q}_4 + \dots |$$

\* الاتجاه :

يوافى المجموعة و يتحدد حسب معامل

"  $\vec{Q}_1$  " إذا كان موجب في نفس اتجاه  $\vec{Q}_1$  ، إذا كان سالب في اتجاه مضاد له "

\* نقطة التأثير :

نتعين بأخذ العزوم حول أى نقطة كم سبق

توازن القوى المتوازية

الشروط :

(١) مجموع القياسات الجبرية لهذه القوى = صفر

" تنعدم المحصلة أى :  $\vec{R} = \vec{0}$  "

(٢) مجموع القياسات الجبرية لعزوم هذه القوى حول أى نقطة في مستويها = صفر

" ينعدم العزوم حول أى نقطة أى :  $\vec{M} = \vec{0}$  "

\* ملاحظات :

\* في الشكل المقابل :  $\vec{AB}$  قضيب منتظم " وزنه يؤثر في منتصفه "

يرتكز على حاملين عند  $C$  ،  $D$  ،

$$(١) \vec{R} = \vec{R}_1 - \vec{R}_2 = \vec{0}$$

(٢) العزوم حول أى نقطة = صفر

\* إذا كان القضيب غير منتظم فغن وزنه لا يؤثر عند منتصفه

\* الضغط على الحامل = رد الفعل

\* إذا علق من  $(P)$  مثلاً (  $L$  ) و أصبح القضيب على وشك

الدوران حول (  $C$  ) ينعدم الضغط " و رد الفعل " عند الحامل (  $E$  )

\* تكافؤ إزدواجين :

يتساوى متجهي عزميهما "  $\vec{E}_1 = \vec{E}_2$  "

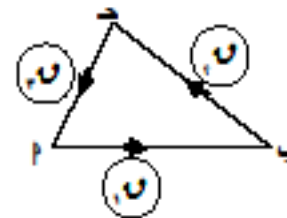
أي : مجموع عزميهما = صفر " عزماهما متساويان في المعيار و متحدان في الإتجاه "

$$\vec{E}_1 = \vec{E}_2$$

\* الإزدواج المحصل :

مجموع عدة إزدواجات مستوية تكافئ إزدواجاً عزمه = مجموع عزوم تلك الإزدواجات

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_n$$

ملاحظة : إذا كان :  $\vec{E} = \text{صفر}$  فإن : مجموعة الإزدواجات تكون متوازنة

\* نظرية : في الشكل المقابل

القوى في إتجاه دوري واحد

القوى ممثلة تمثيلاً تاماً بأضلاع  $\Delta$  ب ح د

$$\text{أي : } \frac{1}{a} = \frac{1}{b} = \frac{1}{c} \text{ " ثبت "}$$

\* المجموعة تكافئ إزدواجاً

معيار عزمه =  $2 \times \text{مساحة } \Delta$  ب ح د

ملاحظة : النظرية صحيحة لأي مضلع مقفل

\* نتيج هامة :

\* الإزدواج لا يتزن إلا مع إزدواج

\* إذا أثر جسم تحت تأثير إزدواج و قوتين فإن القوتين تكونان إزدواجاً

\* الطرق المختلفة لإثبات أن مجموعة من القوى تكافئ إزدواجاً :

\* كل قوتين منهما تكون إزدواجاً ( إزدواج محصل )

\* القوى تؤثر في أضلاع مضلع مقفل و في إتجاه دوري واحد و مقاديرها متناسبة

مع أطوال أضلاع المضلع

\* تحليل القوى في إتجاهين متعامدين